

# QY-9315S 主板

## LINUX 用户手册

## 版本号: V1.3

## 杭州启扬智能科技有限公司出品

杭州启扬智能科技有限公司版权所有 2008 年 11 月





- 一、准备工作
  - 1、主机要求
  - 2 硬件配置
  - 3 网络准备
  - 4 相关文件准备
- 二、下载和使用 redboot
  - 1、下载 redboot
  - 2 串口设置
  - 3 配置和使用 redboot
- 三、下载 Linux 内核和文件系统
  - 1、下载文件系统
  - 2 下载内核
- 四、建立工具链
- 五、内核编译
- 六、添加应用程序
- 七、驱动测试
- 八、Linux 使用常见问题



## 一、准备工作

- 1、主机要求:
  - a) 装有Linux系统(redhat7、8、9或其它Linux发行版)和Windows(最好为 2000以上系统);
  - b) 至少500MB自由空间;
  - c) 一个RS232串口;
  - d)终端通讯软件(minicom或Windows下的超级终端)。
- 2 硬件配置:
  - a) 一根RS232串口线,两端母头的交叉线,三芯就行了(RXD,TXD和GND)。 一端连PC机COM1一端连目标板的J14(我们下面的测试都在J14口上进行) 接口;
  - b) 接上目标板电源;
  - c) 找到目标板上的J2跳线,在下面的操作步骤中要用到他们。
- 3、网络准备:
  - a) QY-9315S评估平台支持100M网络速率,可自动分配IP,也可手动分配。
     用直连网线接入交换机或交叉网线直接接入PC。目标板IP和PC机IP应在
     同一网段。如:
     PC机IP: 192.168.0.56
     目标板IP: 192.168.0.55

Network Marsk: 255.255.255.0

Broadcast IP: 192.168.0.255

- 注:以上设置仅在redboot中有效,Linux系统启动之后需要重新分配IP。
- b) 目标板和PC机主要是通过TFTP协议来通信的,因此必须要开启PC机上的 TFTP服务。

现以Redhat9.0为例说明TFTP服务器的安装与设置(也可使用Windows下的tftp工具):



如Linux系统没有安装tftp服务,可以从Redhat9.0第三张安装光盘,在路 径/mnt/cdrom/RedHat/RPMS,安装以下两个RPM包: rpm -ivh tftp-0.32-4.i386.rpm rpm -ivh tftp-server-0.32-4.i386.rpm mkdir /tftpboot 让TFTP自启动: /sbin/chkconfig tftp on 让TFTP 服务有效 /sbin/service xinetd restart 如果没有/tftpboot目录,就创建它。这是TFTP服务器默认的传输目录。 mkdir /tftpboot chmod 777 /tftpboot有关windows下TFTP的设置请看第三节下载Linux内 核和文件系统的相关内容。 4、相关文件准备:在开始下面操作之前,请确认您已经有了下列文件:

download.exe Windows下的烧写redboot 的工具

redboot.bin 编译好的redboot文件

tftpd.exe windows下的TFTP工具(如果您Linux下操作可以不要这个工

貝)

ramdisk.gz 9315文件系统 zImage 编译好的9315内核

以上这些都做好之后我们就可以开始启动我们的主板了。



## 二、下载和使用redboot

我们的核心板出厂时已经在flash中写好了redboot, 一般情况下是不需要 重写redboot的。要是发生了某种意外,您可能需要重新写入和设置redboot。 具体的操作步骤如下:

1、下载redboot

断开目标板电源,在PC机上运行download.bat如下图所示:



断开J2跳线,接上目标板电源开始下载,系统提示如下图所示:





Successfully programmed 'redboot.bin' 则说明下载成功,如下图所示:





2 串口设置

先设置PC上终端通讯程序(此处以迷你终端为例,光盘中附带此程序), 打开迷你终端(光盘中附带),设置PC上相应的串口,选择[文件] [系统设置]

[通讯设置] 左下角[断开] [串口设置],波特率为[57600],停止位为[1]位, 数据位为[8]位,无奇偶校验和流控,如下图所示:

● 迷你终端	
文件(E) 查看(V) 通讯(C) 帮助(H)	
● 系统设置	串行口设置
方案配置 通讯设置 终端设置 文件设置 注接 ○使用串行口连接 ■□设置 COM1:57600, n, 8, 1 ○使用TCP/IP连接 主机地址 端口号 23	<ul> <li>串行口设置</li> <li>端口号 (C): COM1</li> <li>波特率 (B): 57600</li> <li>数据位 (D): 6 位</li> <li>奇偶校验 (C): 元</li> <li>停止位 (S): 1 位</li> <li>流量控制 (C): 元</li> </ul>
应用并连接 (2) 确定 (2)	确定 (2) 取消 (4)

点击迷你终端工具条上的[通讯] [建立连接]按钮建立连接,如下图所示:



登述你终端	
文件 (E) 查看 (Y) 通讯 (E) 帮助 (H)	
建立连接 (C)	
- 新开注接 @)	
发送文件 ( <u>S</u> ) Ctrl+M	
发送 <u>B</u> reak Ctrl+B	
至接到通讯端口	11
新电、短接12。接通电源就能在迷你终端下看到如下信息:	

③迷你终端 - COⅢ1:57600, n, 8, 1					
文件 ② 查看 ⑦ 通讯 ③ 帮助 创					
+**Warning** FLASH configuration checksum error or invalid key Use 'fconfig -i' to [re]initialize database EP93xx - no EEPROM, static ESA, or RedBoot config option. No network interfaces found					
RedBoot(tm) bootstrap and debug environment [ROMRAM] Non-certified release, version UNKNOWN - built 21:39:57, Jan 4 2008					
Platform: Cirrus Logic EDB9315 Board (ARM920T) Rev A Copyright (C) 2000, 2001, 2002, 2003, 2004 Red Hat, Inc. Copyright (C) 2003, 2004, 2005, 2006 eCosCentric Limited					
RAM: 0x00000000-0x04000000, [0x000430c0-0x03fbd000] available FLASH: 0x60000000 - 0x62000000, 128 blocks of 0x00040000 bytes each. RedBoot>					
COM1:57600, n, 8, 1 🐴 16:56:20					

这说明我们刚才烧入的redboot能正常工作。



#### 3、配置和使用redboot

烧好redboot之后,我们要对起动脚本进行设置。	首先运行fis init进行初始
化操作。	
RedBoot> <b>fis init</b> –f	
About to initialize [format] FLASH image system -	continue (y/n)? <b>y</b>
运行fconfig-i 命令配置启动脚本如下(其中粗体等	字为要输入或修改的部分):
RedBoot> fconfig -i	
Initialize non-volatile configuration - continue (y/n)	? <b>y</b>
Run script at boot: true	
Boot script: Enter script, terminate with empty line	
>>fis load ramdisk.gz	
>>fis load zImage	
>>exec -r 0x800000 -s 0xb00000(-s后的参数可机	艮据ramdisk.gz的实际大小调整)
>>(回车)	//签结时间
Boot script timeout (1000ms resolution): 1	//寺1寸��]印
Use BOOTP for network configuration: false	
Gateway IP address: <b>192.168.1.1</b>	
Local IP address: <b>192.168.1.155</b>	//主板IP
Local IP address mask: 255.255.255.0	
Default server IP address: 192.168.1.160	// PC机IP
Set eth0 network hardware address [MAC]: true	
eth0 network hardware address [MAC]: 0x00:0x00:0	)x00:0x00:0x60:0x34
GDB connection port: 9000	
Force console for special debug messages: false	
Network debug at boot time: false	
Update RedBoot non-volatile configuration - continu	ue (y/n)? <b>y</b>
Erase from 0x61f80000-0x61f81000: .	
Program from 0x03fbe000-0x03fbf000 at 0x61f80	0000:
Redboot>	



复位一下,使网络配置生效。这样,我们的启动脚本就设置好了。

## 三、下载 Linux 内核和文件系统:

启动脚本好了之后我们就要将内核和文件系统下载到目标板上。此时先要在PC 机上开启TFTP服务,并使TFTP指向目标板所需文件。配置TFTP如下图所示:

F IFIP server	
Iftpd Help	
<u>S</u> tart St <u>op</u> <u>C</u> onfigure	
Exit	
Server is not running.	

点击Configure出现下图:

Iftpd Settings		$\overline{\mathbf{X}}$
Home Directory	E:\93xx\	Browse
Number of Clients	32	
Logging Desired	🦳 Check to enable logging	
Log File Name		Browse
Verbose Logging	Check for verbose logging	
OK	Cancel	
OK	Cancel	



点击Browse出现下图,选中zImage和ramdisk.gz所在的目录,然后单击"确

定",然后单击"OK"完成TFTP的设置。再击TFTP下面的Start开启TFTP服务:

浏览文件夹	? 🗙
Select Tftp boot Directory	
□	
<ul> <li>● ● ● 控制函数</li> <li>● ● ● 控制面板</li> <li>● ● ● 共享文档</li> <li>● ● ● BT 的文档</li> <li>● ● ● 我的共享文件夹</li> </ul>	~
确定 取	肖

F IFIP server	X
Iftpd Help	
Start	
St <u>o</u> p	
<u>C</u> onfigure	
Exit	

TFTP设置好了就可以通过TFTP下载文件了。



#### 1、下载文件系统:

#### RedBoot> load -r -v -b 0x800000 ramdisk\_9315\_v5.gz

将ramdisk\_9315\_v5.gz 读到内存地址0x800000 \ Raw file loaded

0x00800000-0x00976304, assumed entry at 0x00800000 因为文件比较大,可能需要一

点时间。下载好之后再烧到flash 上面:

#### RedBoot> fis create ramdisk.gz

... Erase from 0x60040000-0x60640000: .....

... Program from 0x00800000-0x00e00000 at 0x60040000: .....

- ... Erase from 0x61fc0000-0x62000000: .
- ... Program from 0x03fbf000-0x03fff000 at 0x61fc0000: .

#### 2、下载内核:

#### RedBoot> load -r -v -b 0x80000 zImage

-Raw file loaded 0x00080000-0x0014991b, assumed entry at 0x00080000

下好之后烧到flash:

#### RedBoot> fis create zImage

... Erase from 0x60640000-0x60740000: ....

... Program from 0x00080000-0x00180000 at 0x60640000: ....

... Erase from 0x61fc0000-0x62000000: .

... Program from 0x03fbf000-0x03fff000 at 0x61fc0000: .

然后用fis list 就可以查看flash 里面的文件了:

#### RedBoot> fis list

Name F	LASH addr	Mem addr	Length	Entry point
RedBoot	0x60000000	0x60000000	0x00040000	0x00000000
RedBoot config	g 0x61F80000	0x61F80000	0x00001000	0x00000000
FIS directory	0x61FC0000	0x61FC0000	0x00040000	0x00000000
ramdisk.gz	0x60040000	0x00800000	0x00600000	0x00800000
zImage	0x60640000	0x00080000	0x00100000	0x00080000



文件烧好之后复位目标板就能启动Linux了,迷你终端显示部分信息如下:

🕞 迷你终端 - COI1:57600, n, 8, 1 📃 🔲	X
文件 (E) 查看 (V) 通讯 (C) 帮助 (H)	
RedBoot> reset	
Resetting.	
+ECNERNET ECNV: MHG ADDRESS VE:VV:EV:EV:EV:EV:EV IP- 102 160 0 155/255 255 255 0 Catoway+ 102 160 0 1	
Default server: 192.168.0.68	
RedBoot(tm) bootstrap and debug environment [ROMRAM]	≡
Non-certified release, version UNKNOWN - built 21:39:57, Jan 4 2008	
Platform: Circus Logic EDD091E Doard (ADM090T) Dou A	
Convright (C) 2000 2001 2002 2003 2004 Red Hat Inc	
Copyright (C) 2003, 2004, 2005, 2006 eCosCentric Limited	
RAM: 0x00000000-0x04000000, [0x000430c0-0x03fbd000] available	
FLASH: 0x60000000 - 0x62000000, 128 blocks of 0x00040000 bytes each.	
== Executing boot script in 3.000 seconds - enter C to abort	
RedBoot) fis load zimane	
RedBoot> exec -r 0x800000 -s 0x600000	
Using base address 0x00080000 and length 0x000cfda0	$\mathbf{\sim}$
COM1:57600, n, 8, 1 📲 9:12:11	

Linux起来之后就能看到shell了,这样整个系统已经成功启动了。



🤤 迷你终端 - COI1:57600, n, 8, 1 📃 🗌 🔤
文件 (2) 查看 (Y) 通讯 (C) 帮助 (H)
TCP: Hash tables configured (established 4096 bind 8192) 🔼 🔼
NET4: Unix domain sockets 1.0/SMP for Linux NET4.0.
NetWinder Floating Point Emulator VU.97 (double precision)
KHMDISK: COMPRESSED IMage FOUND AL DIOCK 0 Ergeing initrd memorus 6100K
UFS: Mounted root (ext2 filesustem).
Freeing init memory: 68K
init started: BusyBox v1.00 (2007.12.12-08:18+0000) multi-call binary
Please press Enter to activate this console.
BusuBox v1.00 (2007.12.12-08:18+0000) Built-in shell (ash)
Enter 'help' for a list of built-in commands.
~ # 1s
■[1;34mbin■[0m ■[1;34mdev■[0m ■[1;34metc■[0m ■[1;34mhome■[0m ■[1;34r <mark>=</mark> ~ #
< · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
COM1:57600. n. 8. 1 📲 9:13:42

#### 四、建立工具链

在PC机上编译目录板所用的Linux内核和其他应用程序时要用到交叉编译工具,我

们的主板光盘中有做好的交叉编译工具链。我们的交叉编译工具是

arm-linux-gcc-3.4.tar.bz2, 用如下命令打开压缩包:

# tar jxvf arm-linux-gcc-3.4.tar.bz2

然后把它移到/usr/local/arm 目录下

# mv usr/local/arm /usr/local/

# mv opt/buildroot /opt

这样,我们的工具链就装好了。

## 五、编译内核

主板光盘中有配置好的内核文件linux-2.6.8.tar.gz 压缩包,用如下命令打开:

# tar zxvf linux-2.6.8.tar.gz

进入Linux 目录:

# cd linux-2.6.8



设置交叉编译工具路径等环境变量:

# source setenv

然后用make menuconfig 选择内核配置:

# make menuconfig 您也可以对内核功能选项做必要的调整,以满足您的需要,好了

#### 之后保存退出。

ux Kernel v2	.4.21-rmk1-crus1.4.4 Configuration	
Arrow keys letters are features. excluded <	havigate the menu. <enter> selects submenus&gt;. Highlighted hotkeys. Pressing <y> includes, <n> excludes, <m> modularizes Press <esc> <esc> to exit, <? > for Help. Legend: [*] built-in [] M→ module &lt;&gt; module capable</esc></esc></m></n></y></enter>	]
	Code maturity level options> Loadable module support> System Type>	
	Ceneral setup>	
	Nemory Technology Devices (MTD)>	
	Plug and Play configuration>	
	Notice support (RAID and LVM>	
	N-tworking options>	
L		

最后就可以编译内核了,用命令make zImage:

#make zImage

编译时间比较长,依您的机器而定。完了之后我们就可以在arch/arm/boot/目录下找 到编好的内核zImage 了。

#### 六.添加应用程序

当您需要在主板上扩展软件功能的时候您可能需要添加额外的应用程序或驱动程

序。下面就简单介绍一下如何在主板上添加程序。

在进行操作之前我们假设您已经有了程序的源代码了。Linux 是一个开源的操作系统,大多程序的源代码都能在网上的开源社区里找到。如国内的

http://www.chinaunix.com/ 、http://www.linuxforum.net/ 国外的有



http://www.linux.org/、http://www.linux.com/和http://www.linuxforum.com/等,您可以在这些地方找到您所需要的东西,如果您有什么问题也可以在这些论坛里得到帮助。

#### 应用程序的编译:

在 PC 机上为我们的目标版开发应用程序一定要进行交叉编译,一般来讲我们 的 PC 机和目标版的架构是不一样的。

比如一个 Hello World 程序代码如下:

#include

main() {

printf("Hello World ! \n");

}

首先移到 hello.c 文件所在的目录,我们用如下命令对它进行交叉编译: #/usr/local/arm/3.4/bin/arm-linux-gcc -O3 -o hello.out hello.c 其中 /usr/local/arm/3.4/bin/arm-linux-gcc 是交叉编译工具的路径,这条命令会生成一个 hello.out 文件,这个文件就是我们得到的可执行文件(跟 windows 下的.exe 文件 一样,只不过这个文件不能在 PC 机上运行,它是为目标板编译的)。这样我们就 得到了可以在主板上执行的程序了,下面讲解如何将它下载到目标板上去执行。 下载并运行:

当我们得到所需要的应用程序之后,我们就要想办法将它弄到主板上来运行了。 这里也有两种方法可以实现。

#### 1、通过 TFTP 下载到目标板

这样做首先要求我们的目标板跑起 Linux ,并用网线和 PC 机相连。在 PC 机 上开启 tftp 服务,将 hello.out 文件放到 tftp 目录下,给目标板设置好 IP 后就可 以用如下命令下载程序了:



~#tftp -g -r hello.out 192.168.0.56

这里 hello.out 是我们前面编译好的 hello world 文件, 192.168.0.56 是我的 PC 机的IP。然后你就可以用 ls 命令看到当前目录下有 hello.out 这个文件了。运行它就能看到打印出来的信息了:

~#chmod 777 hello.out

~#./ hello.out

Hello world !

这种方法十分方便我们调试程序。

## 2、编入文件系统

~ # ifeo ~ # tftp ~ # Lft	onfig cth0 -g -r a.o	192.168.0.55 ut 192.168.0.5	6				100
a.out bin	dev etc	funky.mp3 home	lib mnt	proc sbin	tmp usr	var	
-sh: ./a ` # chmu ` # ./a.	out: Perm od 777 a.ou out	ission denied t					
Hello Wo	orld 1						*

当然,如果需要,您也可以将你的应用程序直接编入文件系统,这样您就可以把它和文件系统一起烧到 flash 上了。文件系统在光盘的 image 目录下,名为 ramdisk.gz 首先解开压缩:

\$ gunzip ramdisk.gz

映像文件挂装

\$ mount -o loop ramdisk /mnt/your\_ramdisk\_directory

对/mnt/your\_ramdisk\_directory 目录进行操作

\$ cd /mnt/your\_ramdisk\_directory

\$ do\_whatever\_you\_want(create directories,files ... //加入您的应用程序

到您的映像文件目录下

\$ cd where\_your\_ramdisk\_file\_is

卸装文件系统



\$ umount /mnt/your\_ramdisk\_directory

压缩文件系统,生成最终的文件系统映像

\$ gzip ramdisk

这样,您的应用程序就做到文件系统上了,您可以重新烧写文件系统到目录板上, 您的应用程序就能在目标板上运行了。

## 七. 驱动测试:

QY-9315S Linux BSP 包含了以下接口驱动程序:

-两路三线 RS232

-两路 RS485 (与三线 RS232 复用)

-两路九线 RS232

- -LCD&VGA
- -触摸屏接口
- -三路 USB host 接口

-网络接口

- -音频接口
- -16 路 IO 接口
- -硬盘及 CF 卡接口
- -PC104 接口
- -实时时钟
- -蜂鸣器
- -看门狗

#### 串口驱动(RS232)测试:

串口驱动在内核中的配置

Character devices --->

Serial drivers --->



8250/16550 and compatible serial support				
onsole on 8250/16550 and compatible serial port				
Frightsky PCM 9861 support				
M ximum number of non-legacy 8250/16550 serial ports				
xtended 8250/16550 serial driver options				
upport more than 4 legacy serial ports				
support for sharing serial interrupts				
🙏 utodetect IRQ on standard ports (unsafe)				
support special multiport boards				
Cupport RSA serial ports				
Non-8250 serial port support				
P93xx serial port support				
upport for console on EP93xx serial port				
evice driver for SST 25LF0x0 serial flash on Cirrus Logic EP93xx boards				

8250/16550 和 EP93xx 分别对应扩展 9 线串口和 CPU 自带的 3 线串口。

J13 对应的串口为两路 3 线串口, Linux 下设备名为 ttyAM1、ttyAM2。J19 与 J18 对应两路九线串口,设备名为 ttyS0、ttyS1。

测试方法:在 PC 上运行"串口调试助手"之类工具软件,在板子上运行

~ # stty -F /dev/ttyAM1 9600 (设置波特率)

~ # echo 123456 >/dev/ttyAM1 (发送测试)

可以看到串口调试工具里收到"123456"字符。

📟 串口调试助手 S	SComAssistant V2.1	
申口       COM3       ●         波特率       2000       ●         波特率       2000       ●         校验位       无NOS       ●         数据位       8       ●         停止位       1       ●         ●       关闭串口           ★          ●          ●        ★          ●       ★          ●       ★          ●       ★          ●       ★          ●       ★          ●       ★          ●       ★          ●       ●         ●       ●       ★          ●       ●          ●       ●          ●       ●          ●       ●          ●       ●          ●       ●          ●       ●          ●       ●         ●       ●       ●         ●       ●       ●	123456 123456	
保存显示数据     更改       C:\COMDATA       清空重埴       炭送的字       十六进制发送	字符/数据 http://roaringwind.best.163.com- 手动发送	
「 自动发送 (周期改变 自动发送周期: 1000 STATUS: COM3 OPENED	返后重选) 臺秒 选择发送文件 D,9600, N, 8, 1 RX:35 TX:0 Counter RESET	MAIL Y 味



在板子上运行

~ # stty -F /dev/ttyAM1 raw

~ # cat /dev/ttyAM1 (接收测试)

用串口调试工具发送数据,可以看到板子上可以接收到数据。

∼ # cat /dev/ttyAM1 http://roaringwind.best.163.com∎

其他串口只需要更改设备名称,可进行同样测试。

用程序操作串口的方法,可以参照光盘中驱动测试程序目录下的源码。

#### RS485驱动测试:

RS485 在内核中的配置

Character devices --->

[^]	рязхх	PCI04	support
[ <mark>大</mark> ]	Ep93xx	RS485	Support
[*]	p93xx	BUZZER	Support

测试 RS485 需要 485 设备,没有 485 设备的情况下,可以将主板上的两路 485 直连(用跳线冒将 J15 1、2 脚 3、4 脚短接),测试 RS485 接口。运行./rs485\_test 0 是测试串口 1(ttyAM1)发送,串口 2(ttyAM2)接收,执行./rs485\_test 1 是测试 串口 2 发送,串口 1 接收。

执行./rs485\_test 0 ,输入要发送的字符,回车后,可以看到终端上显示接收到的字符。

```
/usr/test/ # ./rs485_test 0
rs485 test ...
12jk
12jk
sadfsfsfds
sadfsfsfds
/usr/test/ # ./rs485_test 1
rs485 test ...
asjkldf
```



asjkldf asdfklasf

asdfklasf

#### LCD & VGA 驱动测试:

Framebuffer 驱动在内核中的配置

Graphics support --->



在 EP93xx frame buffer display (LCD 800x600 display) ---> 选项下,我们提供 了常见的一些分辨率的选项,但是这些设置并不适应所有 LCD,有可能要根据具体 的屏来进行调整。

将 LCD 与主板按正确方式连接(连接方式参照光盘中提供的主板与相应屏的连接方法),或将显示器与主板的 VGA 接口 J10 连接,启动主板完成后,会看到 LCD 上或者显示器上显示 Linux 的 LOGO——小企鹅。

运行 QT 示例程序:

~ # cd /usr/qt/demo/canvas

/usr/qt/demo/canvas # ./canvas –qws

可以查看 LCD 显示图形效果。

#### 触摸屏接口驱动测试:

触摸屏驱动在内核中的配置

Input device support --->



< > doystick interface
<\*> doystick interface
(1024) Horizontal screen resolution
(768) Vertical screen resolution

触摸屏使用之前需要校准。正确连接触摸屏,执行 ts\_calibrate,按照 LCD 上的提示依次点击屏幕上五个点,可以生成校准数据文件/etc/pointercal.

## ~ # ts calibrate xres = 800, yres = 600Took 1 samples... Top left : X = 941 Y = 856Took 1 samples... Top right : X = 971 Y = 3300Took 1 samples... Bot right : X = 3223 Y = 3307 Took 1 samples... Bot left : X = 3239 Y = 875Took 1 samples... Center : X = 2026 Y = 2106-196.413452 -0.001582 0.287105 -155.544556 0.219606 -0.000592 Calibration constants: -12872152 -103 18815 -10193768 14392 -38 65536 触摸屏校准完成后,可以运行 ts\_test、ts\_harvest 等触摸屏测试程序。触摸屏校 准及测试采用的 ts lib 源码在光盘中源码目录下。

## 运行 QT demo 程序:

/usr/qt/demo/canvas # **export QWS\_MOUSE\_PROTO='TPanel:/dev/misc/ep93xx\_ts'** /usr/qt/demo/canvas # **./canvas –qws** 可以在 QT中使用触摸屏。



#### USB host 接口测试:

USB 驱动配置

USB support --->

将 USB 鼠标接入主板 USB 接口 J17 的任一接口,可以看到发现 USB 设备的提示:

~ # usb 1-1: USB disconnect, address 2

usb 1-1: new low speed USB device using address 3

drivers/usb/input/hid-core.c: ctrl urb status -32 received

input: USB HID v1.10 Mouse [USB OpticalWheel Mouse] on usb-ep93xx\_usb-1

运行 qt 示例程序

~ # export QWS\_MOUSE\_PROTO='USB:/dev/input/mouse0'

~ # cd /usr/qt/demo/canvas

/usr/qt/demo/canvas # ./canvas –qws

可以看到 USB 鼠标可以使用了。

将 U 盘插入 USB 接口 J17 的任一接口,同样可以看到法相 USB 设备的提示:

usb 1-1: new full speed USB device using address 2

Initializing USB Mass Storage driver...

usbcore: registered new driver usb-storage

USB Mass Storage support registered.

scsi0 : SCSI emulation for USB Mass Storage devices

Vendor: Kingston Model: DataTraveler 2.0 Rev: 1.00

Type: Direct-Access

ANSI SCSI revision: 02

SCSI device sda: 3905407 512-byte hdwr sectors (2000 MB)

sda: Write Protect is off

sda: assuming drive cache: write through

sda:<7>usb-storage: queuecommand called

sda1

Attached scsi removable disk sda at scsi0, channel 0, id 0, lun 0



11年代 〇 盛				
~ # mount -t vfat /dev/sda1 /mnt				
~ # cd mnt	~ # cd mnt			
/mnt # <b>ls</b>				
1.avi	Drivers	manual		
???.cdr_???	TAV_16.1_Guidebook.pdf	superuser		
Autorun.inf	TAV_32Bit_Kingston.exe	uptitle.txt		
DDR FOR 128	ite8888	vga		
DDR FOR 256	lan			
可以看到 U 盘中的内容。				

#### 网络接口驱动测试:

将主板的网络接口用直连网线与路由器、交换机连接或者交叉线与 PC 机连接,可以测试主板的网络驱动。

主板启动完成后,设置主板 IP 与 PC 机同一网段,测试与主机连接

~ # ifconfig eth0 192.168.0.222

~ # ping 192.168.0.16

PING 192.168.0.16 (192.168.0.16): 56 data bytes

84 bytes from 192.168.0.16: icmp\_seq=0 ttl=128 time=1.1 ms

84 bytes from 192.168.0.16: icmp\_seq=1 ttl=128 time=0.5 ms

84 bytes from 192.168.0.16: icmp\_seq=2 ttl=128 time=0.3 ms

主板设置是启动后自动获取 IP, 需要所在网络中有 DHCP 服务, 如需启动后自

动设置 IP, 可以在/etc/rc.sysinit 文件中将

```
if [ "x`grep ip=/proc/cmdline`" = "x" ]
```

then

udhcpc -i eth0 -b -p /var/run/udhcpc.eth0.pid >/dev/null 2>&1

fi

替换为 ifconfig eth0 192.169.0.222 (要设的 IP 地址)



音频接口测试:

运行

~ # aplay wav 文件.wav

或者

~ # madplay mp3 文件.mp3

可以听到播放的声音。

#### GPIO/矩阵键盘接口测试:

主板上 J24 接口为 GPIO/矩阵键盘接口,在内核配置选项中,可以选择用 GPIO 的驱动或者矩阵键盘的驱动。

Character devices --->



默认是配成 GPIO 模式。

对 GPIO 的操作可以参照测试程序 gpio\_test 中的源码。

#### 矩阵键盘测试:

如将内核中 GPIO 选项配置成矩阵键盘模式,则可以对矩阵键盘进行测试。

将矩阵键盘与主板连接,运行键盘测试程序,可以看到当有键按下时,程序可

以读出键值。

/usr/test # ./keypad\_test

Watting event ...

Keyboard key, the code is : 1 Press down.

Watting event ...

Watting event ...

Keyboard key, the code is : 1 Press up.



Watting event ...

Watting event ...

Keyboard key, the code is : 4 Press down.

Watting event ...

Watting event ...

Keyboard key, the code is : 4 Press up.

Watting event ...

Watting event ...

矩阵键盘按键与键值的映射关系可以修改内核中 drivers/char/ep93xx\_keypad.c

"static unsigned int const KeyPadTable[KeyPad\_SIZE] ="的内容。

## IDE 接口测试:

将 CF 卡插入 CF 卡插座 J11 中,启动主板,可以在调试信息中看到发现 CF 卡 hda: Flash Card, ATA DISK drive device only supports MDMA? (we're hosed) Using anticipatory io scheduler ide0 at 0x800-0x807,0x406 on irq 40 hda: max request size: 128KiB hda: 254464 sectors (130 MB) w/0KiB Cache, CHS=994/8/32 hda: hda1 挂载 CF,可以查看 CF 卡中文件。 ~ # mount -t vfat /dev/hda1 /mnt ~ # cd /mnt /mnt # ls ?2?0.bmp ???1.bmp format.com ?2?1.bmp ???1.bmp gyjfp.exe 同样将硬盘用 40 芯排线与主板上 J12 连接,也可以对 IDE 接口测试。 如果同时使用硬盘与 CF 卡,需将硬盘设置成 slave 模式。



#### PC104 接口:

Pc104 在内核中配置

Character devices --->

[\*] [p93xx GP10 Conligure [\*] [p93xx PC104 Support

主板上 J22 接口为 PC104 接口,对于 PC104 接口的操作可以参照测试程序中 pc104\_test 的源码。

PC104 的中断触发方式为高电平触发。如果需要使用中断,需要修改内核中 drivers/char/ep93xx\_pc104.c 中 pc104\_handler()函数,在"TODO:"后加入清中断 源的代码,否则会重复进入中断。

#### 实时时钟:

RTC 在内核中配置:

Character devices --->

[\*] Ep93xx RTC Support

#### 运行实时时钟测试程序:

#cd /usr/test/
/usr/test/#./rtc\_test
Do you want to Reset Time(Y/N)y
year(2000-2099):2008
month(1-12):10
date(1-31):9
week(1-7):4
hour(0-23):12
minute(0-59):59
second(0-59):00
Your input string is =1073759044 34384 1 33948 -1090519660 33595 68524



Now is =	'9-Oct-2002008	12:59:00	Tursday '
Now is =	'9-Oct-2002008	12:59:01	Tursday '
Now is =	'9-Oct-2002008	12:59:02	Tursday '
Now is =	'9-Oct-2002008	12:59:03	Tursday '
Now is =	'9-Oct-2002008	12:59:04	Tursday '
Now is =	'9-Oct-2002008	12:59:05	Tursday '
Now is =	'9-Oct-2002008	12:59:06	Tursday '
Now is =	'9-Oct-2002008	12:59:07	Tursday '
设置实时时等	钟时间 , 断电重启	, 再次运行	rtc_test ,可以发现时间是新设置的时

间。

## 蜂鸣器测试:

Character devices --->

[\*] p93xx BUZZER Support

运行蜂鸣器测试程序

#cd /usr/test/

/usr/test/#./buzzer\_test

可以听到蜂鸣器响声。

## 看门狗测试:

Character devices --->

Watchdog Cards --->

[ <mark></mark> *]	Watchdog Timer Support
[ * ]	<pre>Lisable watchdog shutdown on close</pre>
[*]	P93XX WATCHDOG
	Watchdog Device Drivers
< >	Software watchdog
	USB-based Watchdog Cards
< >	erkshire Products USB-PC Watchdog

内核中看门狗喂狗最大间隔设置为 30s, 一旦开启看门狗, 30s 之内不喂狗的话,



系统就会自动重启。运行测试程序

~#cd /usr/test/

/usr/test/#./wdt\_test

程序一直运行,板子不会重启,用CTRL+C结束程序后,主板会在 30s 以内重 启。

## 八.Linux 常见问题:

1.jffs2文件系统:

Flash的分区信息由redboot生成。在内核启动时可以看到如下的启动信息。

0x0000000-0x00040000 : "RedBoot"

0x00040000-0x00800000 : "ramdisk.gz"

0x00800000-0x00940000 : "zImage"

0x00940000-0x01fc0000 : "unallocated"

0x01fc0000-0x01fff000 : "FIS directory"

0x01fff000-0x02000000 : "RedBoot config"

其中unallocated (未分配)即为可以使用的空间。

执行 mount -t jffs2 /dev/mtdblock3 /mnt/flash

在/mnt/flash目录下的内容就是写在flash中,掉电可以保存的。

第一次挂载应先执行

~ # flash\_eraseall /dev/mtd3, 以擦除该分区上原有的内容。

2.自启动应用程序:

自启动应用程序可以添加在/etc/rc.sysinit 中

"stty-F/dev/ttyAM0 ospeed 57600"句之前。



## 杭州启扬智能科技有限公司

- 电话:0571-87858811/87858822
- 传真:0571-89935912
- 支持:0571-89935913
- E-MAIL : supports@qiyangtech.com
- 网址: <u>http://www.qiyangtech.com</u>
- 地址:杭州市西湖科技园西园一路 8号 2幢 5层
- 邮编:310013